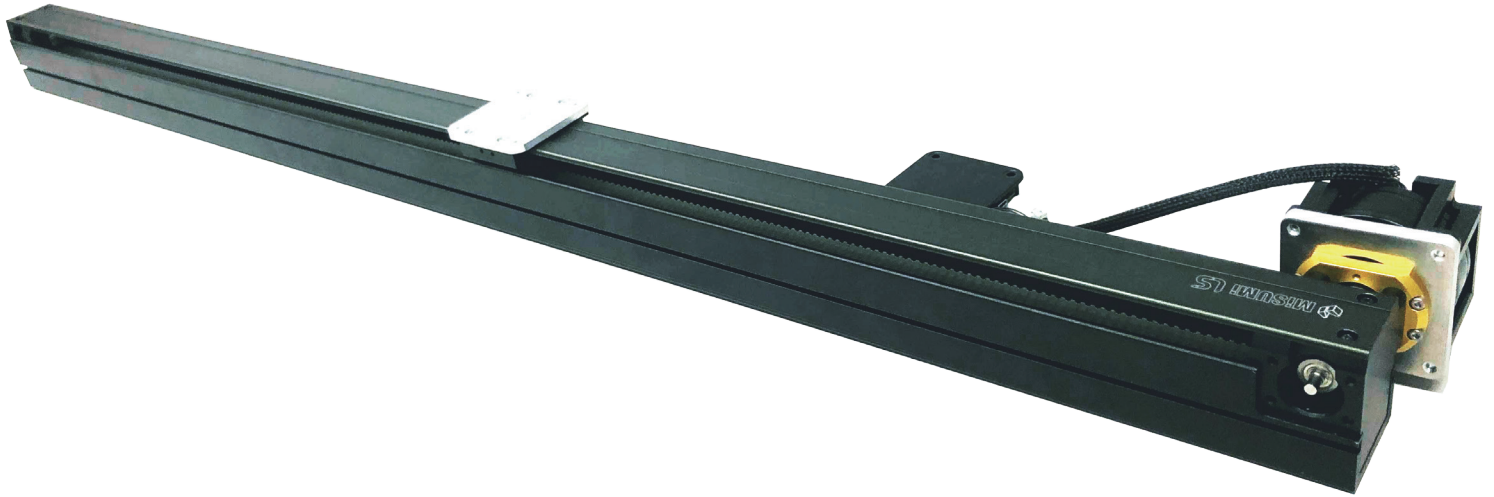


Node-RED で制御する リニアアクチュエータ



ラピッドプロトタイピングに最適な Node-RED を使用し、
KeiganMotor KM-1S-M6829 を搭載したリニアアクチュエータを駆動させています。

センサレスで原点出し（トルク検知機能を使用）

Node-RED 開発環境でグラフ表示

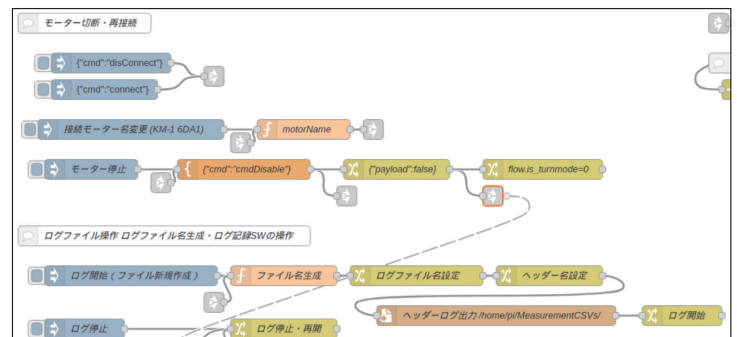
指定座標間で往復運動

Node-RED とは？

Node-RED とは、IoT 開発に最適なビジュアルプログラミング開発環境です。

Raspberry Pi, Tinker Board S, Jetson Nano などの
Linux 環境で動作し、KeiganMotor やセンサなどを
簡単に制御することができます。

Node-RED の開発環境を構築するには数時間の手間
がかかりますが、その手間を省略して即利用が可能な
インストール済み Raspberry Pi **KeiganPi** を年内発
売予定です。



KeiganPi

※開発環境インストール済

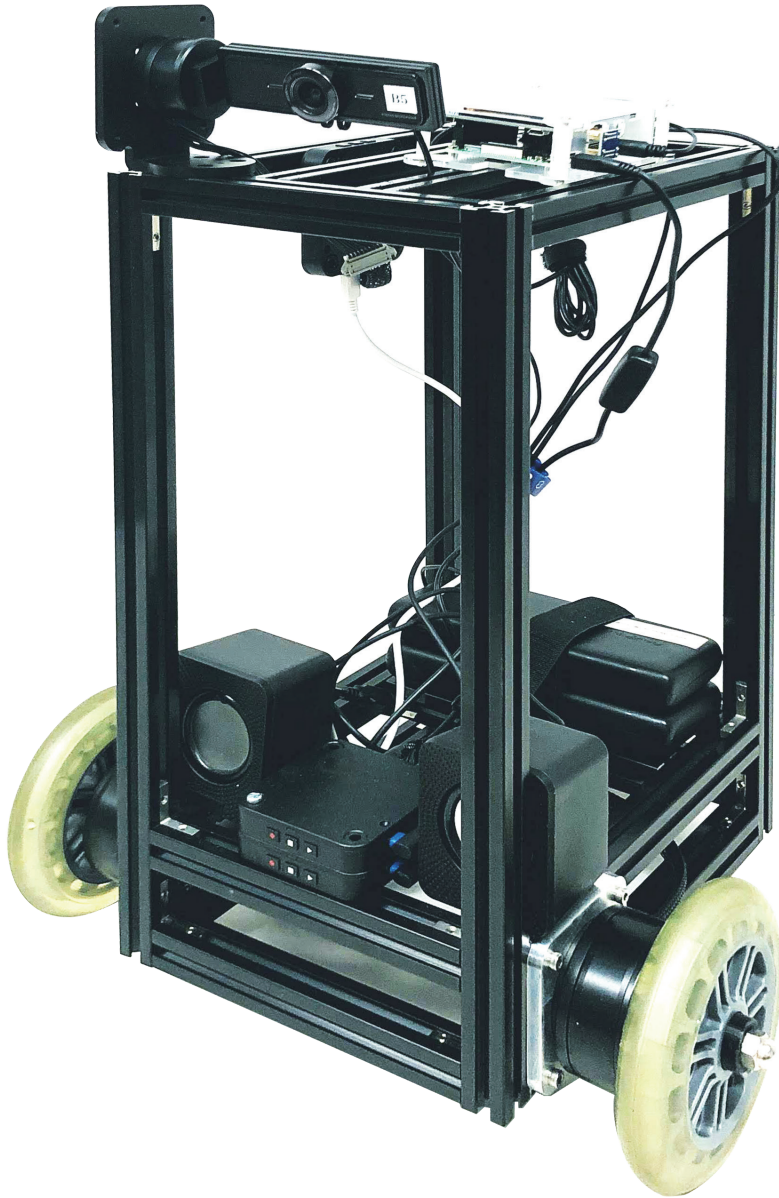


KM-1S-M6829

KeiganMotor

KeiganMotor

テレプレゼンスロボット



開発者向けモデル 2020 年発売予定

足回りとカメラの回転にモーターモジュール® KeiganMotor を
使用したテレプレゼンスロボットです。

静かで精密に動作するだけでなく、
モーターやセンサーを追加することで新たな機能を持たせることもできます。